

281. Winkeltrueu † Bewegung.

穂 刈 四 三 二 (北大)

Finsler, 空間 = 於 行 中心 x^i = 於 ヲ ヲ ニ ッ,
Vektor $v^i(x, p)$, $w^i(x, p)$, † 入 角 θ † 基本 Tensor
ヲ $g_{ij}(x, p)$ † 表 ハ セ ヲ

$$(1) \quad \cos \theta = \frac{g_{ij} v^i w^j}{\sqrt{g_{ij} v^i v^j} \sqrt{g_{ij} w^i w^j}}$$

† 空 義 サ レ ヲ、Riemann, 場 合 = † v^i , w^i 及 ビ g_{ij}

が x^i の ϵ の函数であるから (1) の特別の場合である。

こゝ (1) 式 = 於て特 = $v^i = p^i$, $w^i = p^i + dp^i$ とお
け *ausgezeichnetes Linienelement* (a. L. と略
記スル) p^i と無限小 dp^i との間、角ヲ共
へル、即ち dp^i = ツイテ三以上ノ高イ項ヲステ、ソノナ
ス角ヲ $d\theta$ とおけバ

$$(2) \quad d\theta^2 = \frac{1}{L} L_{ij} dp^i dp^j$$

が得ラレル。但シコゝ =

$$L(x, p) = \sqrt{g_{ij} p^i p^j}$$

$$L_i = \frac{\partial L}{\partial p^i}, \quad L_{ij} = \frac{\partial^2 L}{\partial p^i \partial p^j}$$

である。

(2) = ヨツテ角ヲ定義シタモ、ハ所謂 "*métrique an-
gulaire*" とヨバレ、コレカラ有限ノ角ヲ求メル = ハ或ル
積余路 = 沿フテ積余スレバヨイ。

注意スベキコトハ (1) カラ (2) ハ上 = 述ベタヤウ = シテ
求メラレルが逆 = (2) カラ (1) ハ一般 = ハ積余スルコト = ヨ
ツテ得ラレナイ。従ツテ今無限小変換

$$(3) \quad \bar{x}^i = x^i + \xi^i \delta t$$

が (1) 7 *invariant* = スルトキ = *Winkeltreu von
erster Art*, (2) 7 *invariant* = スルトキ = *Wen-
keltreu von zweiter Art* と呼ガコト = スレバ

(3) が Winkeltrau von erster Art \exists admit
スレバ Winkeltrau von zweiter Art $\exists \in$ admit
スル。

コトがワカル。

定理 1. (3) が Finsler 空間 \exists Winkeltrau
von zweiter Art \exists admit スル $\times \times = \wedge \xi^i$ \wedge

$$(A) \quad a_{ij} = \mathcal{L} h_{ij} - \mathcal{L}_{ij} h = 0$$

\exists 満足シ + ケレバ ナラナイ。但シ $\text{Cov} =$

$$h = \mathcal{L}_{,k} \xi^k + \mathcal{L}_{,l} \xi^k_{,l} p^l$$

\exists 記号, $\wedge x =$ ツイテノ偏微分ヲ表ハスモノトス。

証明. p^i \wedge Vektor \exists アルカラ (3), $T_{ef} =$ 對
 シテ

$$\bar{p}^i = p^i + \xi^i_{,l} p^l \delta t.$$

次 = p^i が無限小 dp^i \exists ケ変ジヌトキ = \bar{p}^i \exists $d\bar{p}^i$ \exists 変化
 ヲ受ケヌトスレバ

$$\bar{p}^i + d\bar{p}^i = p^i + dp^i + \xi^i_{,l} (p^l + dp^l) \delta t$$

コノニツノ式カラ

$$d\bar{p}^i = dp^i + \xi^i_{,l} dp^l \delta t$$

ヨツテ

$$d\bar{\theta}^2 = \frac{1}{\mathcal{L}} \bar{\mathcal{L}}_{ij} d\bar{p}^i d\bar{p}^j$$

$$= \frac{1}{\mathcal{L} + h \delta t} \left\{ \mathcal{L}_{ij} + (\mathcal{L}_{ij,k} \xi^k + \mathcal{L}_{ij,k} \xi^k_{,l} p^l) \delta t + \dots \right\}$$

$$\begin{aligned} & \times \{ dp^i + \xi_{,l}^i dp^l \delta t \} \{ dp^j + \xi_{,l}^j dp^l \delta t \} \\ & = d\sigma^2 + \frac{1}{L^2} (-L_{ij}h + L_{hij}) dp^i dp^j \delta t + \dots \end{aligned}$$

即ち δt の二次以上ノ項ヲステ、角が不変デアルヌメハ
 $L^2 \neq 0$ デアルカラ

$$(L_{hij} - L_{ij}h) dp^i dp^j = a_{ij} dp^i dp^j = 0$$

デナケレバナラナイ、然ルニ a_{ij} ノ中ニハ dp ハ含まサル
 ガ故ニコノ式が成立スルヌメハ

$$a_{(ij)} = 0$$

然ルニ a_{ij} ハ i ト j トニツイテ對稱デアルカラ求メル條件
 ハ

$$a_{ij} = 0$$

デアル。

定理 2. (3) が Finsler, 空間ヲ Weylraum
von erster Art 7 admit スルヌメハ ξ^i ハ

$$\begin{aligned} (5) \quad 2g_{(\lambda\mu}\alpha_{\nu)} (\gamma g_{\alpha\beta)} &= \alpha_{(\beta\gamma} g_{\alpha)} (\nu g_{\lambda\mu)} \\ &+ \alpha_{(\lambda\mu} g_{\nu)} (\alpha g_{\beta\gamma)} \end{aligned}$$

ヲ満足シナケレバナラナイ。但レコトニ

$$(6) \quad \alpha_{ij} = g_{ij, k} \xi^k + g_{ij, k} \xi_{,l}^k p^l + g_{kj} \xi_{,i}^k + g_{ki} \xi_{,j}^k$$

$$g_{\lambda\mu} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 L^2}{\partial p^\lambda \partial p^\mu}$$

デアル。

証明ハ前ノ定理ト全ク同様ノ方針ヲマレルカラ省略スル。

然シ非常 = 大キナ式 = ナルカラ間違ヒヤスイ。

前 = 述ベタコトカラ

定理 3. Finsler の空間 = 於テハ (5) が成立スレバ (4) ハ必ず成立スル、逆ハ必ずシモ真デナイ。

コトガワカル、シカシ Riemann の場合 = ハ一点 $x^i =$ 於ケル dx^i ト $dx^i + d(dx^i)$ トノナス角ヲ考フレバソレハ (2) デ興ヘラレル、又ジコノ場合 = ハ

$$L(x, dx) = \sqrt{g_{ij}(x) dx^i dx^j}$$

デ g_{ij} ハ x ノミ = *abhängen* シテキル、従ッテ 2ノ場合 = ハ容易 = 次ノコトガ証明出来ル。

定理 4. Riemann の空間 = 於テハ (5) が成立スレバ必ず (4) が成立シ、逆モ亦成立スル。

私ハ本紙 65号, NO. 253 デ Finsler の空間 = 於ケル運動方程式トシテ (3) ノミノモトデハ

$$(7) \quad \xi_{ij} + \xi_{ji} + 2C_{ijr} \xi^r = 0$$

ヲ求メタ。コノ條件ハ曲線ト弧ノ長サヲ不変 = スルコトカラ求メタモノデアル、即チ

$$\begin{aligned} d\bar{s} &= \bar{L} = L + h\delta t + \dots \\ &= ds + h\delta t + \dots \end{aligned}$$

即チコノ記号 = ヨレバ (7) 式ハ

$$h = 0$$

トモ書クコトが出来ル。實際 = 定理 1ノ中デ興ヘタ如ク =

$$h = L_{,k} \xi^k + L_k \xi^k; L \neq L$$

デアレカラ、コノ式ヲ ρ^i, ρ^j ニツイテ微分シ簡單ト變形ヲ施セバ (7) 式が得ラレド。 (6) 式カラモ (7) 式が求メラレド、即チ (7), $\alpha_{ij} = 0, h = 0$ ハ何レモ曲線ノ弧ノ長サヲ不変ニスルヌノ條件式デアレド。

従ツテ (4), (5) カラ次ノ結果が得ラレド。

定理 5. (3) が Finsler ノ空間ニ於テ曲線ノ長サヲ不変ニスレバ (3) ハ Winkeltrau von { erster } Art ヲ admit スル、即チ (3) ハ Bewegung ヲ admit スル、コノ逆ハ成立セズ。

コノ逆ノ成立シナイコトハ次ノ例デアレド。

ξ^i が

$$(8) \quad h = \varphi(x) L$$

ヲ満足スルモノトス、(コノ $\varphi(x)$ ハ x ノミノ與ヘラレタ函数デアレド) 然ルトキハ

$$h_{ij} = \varphi(x) L_{ij}$$

デアレカラ (4) = 代入スレバ

$$\alpha_{ij} = L \varphi L_{ij} - L_{ij} \varphi L \equiv 0$$

即チ角ヲ不変ニスル、一方ニ於テ (3) が曲線ノ長サヲ不変ニスルメハ前ニ述べタヤウニ $h = 0$ デナケレバナラナイ、故ニ (8) ノ條件ノモトデアハ $\varphi(x) \equiv 0$ デナイ限り長サハ変化スル。

(18/XI, 1935)