

# 465. 直線叢論 I

武田梅雄(旅順中)

## 序

I°. 以後連続的乃至非連続的=若干回=豆ツテ線叢=ツイテノ特異性價ヲ指摘スルコト=スル。

$p^{ij}$  ( $i, j = 0, 1, 2, 3$ ) ヲ以テ 3次元射影的空間  $R_3$  ノ Plücker 座標ヲアルトスレバ 周知ノ如ク, 夫レ等ノ間=ハ

$$p^{ij} + p^{ji} = 0,$$

$$(1) \quad p^0 p^{23} - p^{02} p^{13} + p^{03} p^{12} = 0$$

ナル關係がアル。マタ二直線  $p, q$  が交ハルタメノ必要ニシテ且ツ充分ナル條件ハ

$$\begin{aligned} ((p, q)) &= p^0 q^{23} - p^{02} q^{13} + p^{03} q^{12} + p^{12} q^{03} - p^{13} q^{02} \\ &\quad + p^{23} q^{01} = 0. \end{aligned}$$

ノ満足サレルコトデアアル。

$p^{ij}$  が 2ツノ parameter  $u, v$  ノ函数デアルトスルト、 $u, u^2$  が変化スレバ直線  $p$  ハ一ツノ直線叢  $K$  ヲ画ク。

$$p_i = \frac{\partial p}{\partial u^i} \quad (i=1, 2)$$

トオケバ

$$((p, p)) = 0, \quad ((p, p_1)) = 0, \quad ((p, p_2)) = 0$$

トナル。又

$$-((p_i, p_j)) = H_{ij} \quad (i, j=1, 2)$$

トオク。

2°.  $p^{ij}(0, 1, 2, 3)$  ナル座標ヲ有スル直線  $p$  ヲ 5次元空間内ニ於イテ考ヘレバ  $p$  ハ (1) = ヨリニ與ヘラレル 4次元 2次元面  $\Theta_4$  上ニ横ハル一ノ点ト考ヘルコトが出来ル。コノ点ヲ 3次元ノ直線ノ像ト名付ケル。

又テ  $H_{ij} \equiv 0$  ( $i, j=0, 1, 2, 3$ ) ナラバ線叢  $K$  ハ束線カ平面上ノ全直線ヲ示ス。マタ

$$H = \begin{vmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{vmatrix}$$

トオイタトキ  $H \equiv 0$  ナラバ  $\mathbb{K}$  ハーツノ異曲面ヲ有スル線叢トナル。

今  $H \neq 0$  ナル場合 = 限ルコト = スル。コノトキハ  $\mathbb{K}$  ハ 2 ツノ異曲面ヲ有スル線叢トナル。

5次元 = 於テ,  $p, p_1, p_2$  ヲ以テ決定サレル平面  $L_2$  ハ  $K$  ノ標  $V$  ノ  $p =$  於ケル切平面デアリ、 $L_2$  トソレノ  $\Theta_4 =$  關スル共軌ナル図形  $L'_2$  トヲ含ム  $L_4$  ハ  $p =$  於ケル  $\Theta_4$  へノ極超平面即チ切超平面トナル。今  $p_5$  ヲコノ切超平面以外ニシテ且ツ  $\Theta_4$  上ノ一点デアルトスレバ平面  $p, p_1, p_2, p_5$  ハ  $p, p_1, p_2, p_5$  ノ共軌  $L'_1$  ト共通点ヲ有シナイカラ、 $L'_1$  ハ  $\Theta_4$  ト異ナル2点  $p_3, p_4$  デ交ハル。  $p_3, p_4$  ハ切平面  $p, p_1, p_2, p_3, p_4$  上ノ点デアリ且ツ  $p, p_1, p_2$  トハ独立デアルカラ  $p, p_k, p_5, p_k$  ( $k=3, 4$ ) ハ  $\Theta_4$  ノ母線デアイル。従ツテ  $L'_1$  ハ  $\Theta_4$  ノ母線デハナク  $p_3, p_4$  ハ互ニ共軌デハナイ。

以上 = ヨリ

$$\begin{aligned} ((p_i, p_5)) = 0, \quad ((p_k, p_5)) = 0, \quad ((p_k, p_k)) = 0 \\ (i=1, 2; \quad k=3, 4) \end{aligned}$$

及ビ

$$((p, p_5)) \neq 0, \quad ((p_3, p_4)) \neq 0$$

ヲ得ル。

従ツテ  $p, p_5$  ノ座標 = 適當ナ四數ヲカケルコト = ヨリ  $((p, p_5)) = 1$  トスルコトが出来、同様ニ  $((p_3, p_4)) = 1$  ヲ得ル。

以上 = ヨリ

$j \setminus i$	$p$	$p_1$	$p_2$	$p_3$	$p_4$	$p_5$
$p$	0	0	0	0	0	1
$p_1$	0	$-H_{11}$	$-H_{12}$	0	0	0
$p_2$	0	$-H_{12}$	$-H_{22}$	0	0	0
$p_3$	0	0	0	0	1	0
$p_4$	0	0	0	1	0	0
$p_5$	1	0	0	0	0	0

$$3^\circ \quad \Delta \quad dp_l = \sum_{\alpha=0}^5 d\omega_l^\alpha p_\alpha \quad (l, \alpha=0,1,2,3,4,5)$$

トオケル

$$d\omega_0^0 = 0, \quad d\omega_0^i = du^i \quad (i=1,2), \quad d\omega_0^3 = d\omega_0^4 = d\omega_0^5 = 0$$

トオケル。マタ

$$\frac{\partial \omega_i^0}{\partial u^j} = E_{ij}, \quad \frac{\partial \omega_i^3}{\partial u^j} = F_{ij}, \quad \frac{\partial \omega_i^4}{\partial u^j} = G_{ij},$$

$$\frac{\partial \omega_i^j}{\partial u^l} = \Gamma_{i l}^j \quad (i, j, l=1,2)$$

$$\frac{\partial \omega_3^0}{\partial u^i} = M_i, \quad \frac{\partial \omega_4^0}{\partial u^i} = N_i, \quad \frac{\partial \omega_5^0}{\partial u^i} = L_i \quad (i=1,2)$$

トオケル。今  $p_5$  ト ヲテ

$$p_5 = \frac{1}{2} H^{\sigma\tau} \frac{\bar{\partial}^2 p}{\partial u^\sigma \partial u^\tau} + p p$$

$$\text{但し } p = -\frac{1}{8} H^{\sigma\tau} H^{\lambda\mu} \left( \frac{\bar{\partial}^2 p}{\partial u^\sigma \partial u^\tau} \frac{\bar{\partial}^2 p}{\partial u^\lambda \partial u^\mu} \right)$$

